

Е.Р. Воронин

Научный руководитель: доц. Г.П. Суворова

Муромский институт Владимирского государственного университета

602264, г. Муром Владимирской обл., ул. Орловская, д.23

E-mail: kaf-eivt@yandex.ru

Последовательный алгоритм решения задачи разрезания графа потока данных вычислительной сети

Одной из основных задач проектирования вычислительных систем реального времени является определение структуры сети и ее топологическая привязка к оборудованию распределенного объекта. Для этого необходимо определить количество микропроцессорных (МП) станций для своевременного выполнения прикладных функций проектируемой системы, определить топологию размещения (МП) станций и исполнительных механизмов. Число МП станций зависит от условий динамики функционирования объекта управления.

Рассмотрим вычислительную систему, включающую в себя МП станции M_1, M_2, \dots, M_k , системный таймер - МТ, локальную сеть - ЛК, программное обеспечение - РО.

МП станции предназначены также для выполнения общесистемных функций, таких как, организация передачи данных и хранения, координация управления, диагностика оборудования и другие функции. Модель вычислительной системы можно представить в виде графа. Граф можно интерпретировать как граф передачи данных, вершинами которого являются МП станции локальной сети, а веса ребер соответствуют объемам данных, передаваемых между станциями [1,2,3].

Совокупность частей $B(G)$ называют *разбиением графа* $G=(X,U)$, если для любого $G_i \in B(G)$ $G_i \neq \emptyset$ $i \in I$ (определяет число разбиений), т.е. для любого $G_i, G_j \in B(G)$ [$G_i \cap G_j \neq \emptyset$, т.е. $X_i \cap X_j = \emptyset$ и $U_i \cap U_j = U_{ij}$ или $U_i \cap U_j = \emptyset$]. Иначе совокупность $B(G) = \{G_1, G_2, \dots, G_n\}$, где $n = |I|$, является *разрезанием графа* G , если любая часть из этой совокупности непустая и если для любых двух частей из $B(G)$ пересечение множества вершин пусто, а пересечение ребер может быть непустым, а также, если объединение всех частей в точности равно графу. Рассмотрим последовательный алгоритм разрезания графа [4, 5].

Пусть задан граф $G=(X,U)$ (рис.1.), который требуется разрезать его на l частей $\{G_1, G_2, \dots, G_l\}$, с числом вершин n_1, n_2, \dots, n_l .

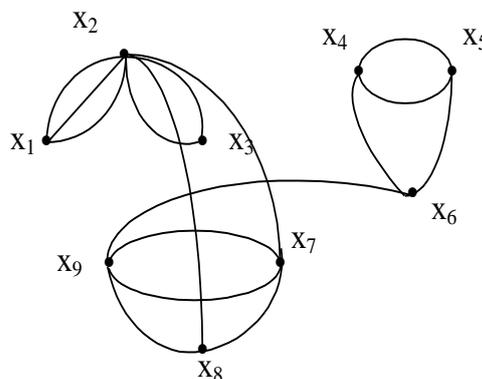


Рис.1. Граф $G(X,U)$

Работу начинают с формирования первой части: в графе G определяется вершина x_i с наименьшей локальной степенью - $\min \rho_i$, если таких вершин несколько, то предпочтение отдаётся той вершине, которая имеет большее число инцидентных ребер. С этой вершины начинается построение. Для этого в граф G_1 первоначально включается вершина x_i и все вершины смежные с ней. Обозначим это множество через Γ_{x_i} . Если мощность Γ_{x_i} равна заданной мощности n_1 , то часть сформирована. Если это число больше, чем n_1 , то удаляются лишние вершины, связанные с оставшимися вершинами меньшим числом кратных ребер. В случае, когда мощность Γ_{x_i} меньше n_1 , определяется характеристика по формуле

$$\delta(x_i) = \rho_i(x_i) - a_j,$$

Секция 25. Современные технологии программирования и обработки информации

где a_j - число рёбер соединяющих вершины x_j со всеми, невыбранными вершинами. и добавляется вершина, имеющая $\max \delta(x_i)$.

Строим множество вершин G_{x_j} смежных с x_j и процесс выборки вершин повторяется. Образованный подграф G_I исключается из исходного графа и получаем граф, который подлежит дальнейшему разрезанию.

Критерием качества решения задачи разрезания является нахождение варианта распределения модулей и данных по станциям, доставляющего минимальный суммарный объем данных, передаваемый в локальной сети.

Литература

1. Гома Х. UML. Проектирование систем реального времени, параллельных распределенных приложений. Пер. с англ. – М.: ДМК Пресс, 2002.
2. Суворова Г.П. Проблемы построения распределенных вычислительных систем реального времени для экологического контроля. Наука и образование в развитии промышленной, социальной и экономической сфер регионов России. VI Всероссийские научные Зворыкинские чтения: сб.тез. докл. Всероссийской межвузовской научной конференции. Муром. 14 февр.2014 г.- Муром: Изд.-полиграфический центр МИ ВлГУ.2014. –695с. :ил.-[Электронный ресурс]. – с.573-574
3. Суворова Г.П. Математическая модель определения вероятностей состояний системы обслуживания / Е.П. Догадина, Ю.А. Кропотов, Г.П. Суворова // Радиотехника. 2009. №11. – С. 103-105.
4. Суворова Г.П. Вопросы анализа структурной организации специализированной вычислительной системы реального времени // Радиопромышленность. 2012, вып. 1. – с. 160-165.
5. Суворова Г.П., Холкина Н.Е.. Дискретная математика. Методические указания к лабораторному практикуму для студентов образовательных программ 230101.65, 230105.65/ (учебно-методическая разработка) Муром: Изд.-полиграфический центр МИ ВлГУ, 2009. – 59с.

