



## Секция 5. Контроль диагностика и энергосбережение

поступательного движения машины. При установившемся режиме показатели двигателя сохраняются неизменными, а крутящий момент равен моменту сопротивлений.

В конструкциях самоходных землеройных машин может применяться колесный или гусеничный движитель, и моделирование передвижения сводится к определению сопротивлений и действительной скорости перемещения машины по известной методике. Поэтому представляет интерес систематизация алгоритма математического моделирования процесса функционирования гидравлической импульсной системы.

### Литература

1. В.И. Баловнев Моделирование процессов взаимодействия со средой рабочих органов дорожно-строительных машин - М.: Высшая школа, 1981.
2. В.Ф. Горбунов, А.Г. Лазуткин, Л.С. Ушаков Импульсный гидропривод горных машин - Новосибирск: Наука, 1986. - 197 с.
3. Л.С. Ушаков, Ю.Е. Котылев, В.А. Кравченко Гидравлические машины ударного действия. - М.: Машиностроение, 2000. - 415 с.
4. Н.С. Гамынин Гидравлический привод систем управления М.: Машиностроение, 1972. - 218 с.