Курилов И.А., Кузичкин О.Р., Васильев Г.С., Суржик Д.И., Курилова-Харчук С.М. Муромский институт (филиал) федерального государственного образовательного учреждения высшего образования «Владимирский государственный университет имени Александра Григорьевича и Николая Григорьевича Столетовых» 602264, г. Муром, Владимирская обл., ул. Орловская, 23 E-mail: kh@mivlgu.ru

Формирователь сигналов с комбинированной автокомпенсацией помех

Предложенный формирователь сигналов позволяет получить сетку высокостабильных частот с низким уровнем фазовых помех, что обеспечивает высокое качество выходного сигнала устройства.

Основные причины появления фазовых помех в синтезаторах частот и ряд методов их подавления рассматриваются работе [1].

При построении формирователя сигналов использован принцип гибридного синтеза частот на основе системы фазовой автоподстройки частоты (ФАПЧ). В качестве делителя с переменным коэффициентом деления применён цифровой вычислительный синтезатор частот (ЦВС). Сигнал вычислительного синтезатора вводиться в тракт информационного сигнала системы ФАПЧ.

Особенностью предложенной схемы является применение комбинированного метода автоматической компенсации фазовых помех сигнала, как вычислительного синтезатора частот, так и опорного генератора. Для эффективного подавления помех в схему устройства введены два управляемых фазовращателя, фильтры, фазовый детектор и усилители постоянного тока.

Электрическая структурная схема формирователя сигналов представлена на рис.1.

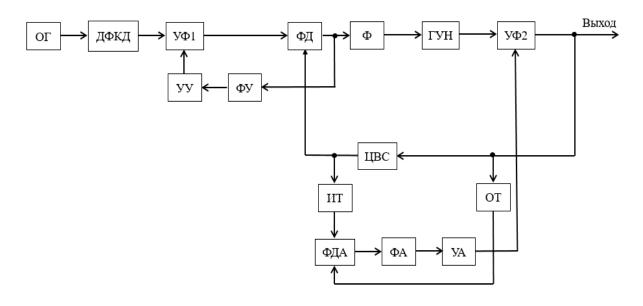


Рис.1

На рис.1 приняты следующие обозначения, составляющих формирователь блоков: ОГ – опорный генератор; ЦВС— цифровой вычислительный синтезатор Φ Д — фазовый детектор системы Φ АПЧ; Φ ДА — фазовый детектор автокомпенсатора; Φ У — фильтр управляющего тракта; УУ — усилитель постоянного тока управляющего тракта; УА — усилитель постоянного тока тракта автокомпенсации; Φ А — фильтр тракта автокомпенсации; Φ — фильтр Φ АПЧ; ДФКД — делитель частоты с фиксированным коэффициентом деления; ГУН — генератор управляемый напряжением; ИТ и ОТ — информационный и опорный тракты.

Сигнал с опорного генератора поступает на делитель с фиксированным коэффициентом деления. Уменьшенный по частоте сигнал с выхода ДФКД поступает на вход УФ1. Затем он поступает на фазовый детектор. На вход ЦВС сигнал поступает с выхода УФ2. С выхода ЦВС

сигнал идет на ФД и через ИТ на ФДА. Выходной сигнал ФД поступает на фильтр нижних частот, на выходе которого формируется напряжение, управляющее работой ГУН.

Так же сигнал с выхода ЦВС проходит через детектор ФДА и фильтр тракта автокомпенсации. На выходе ФА получаем управляющий сигнал. Он поступает на управляющий вход второго управляемого фазовращателя. Фазовый сдвиг ЦВС поступает на ФД ФАПЧ и приводит в конечном итоге к паразитному отклонению фазы на ГУН. В УФ2 под действием управляющего сигнала тракта автокомпенсации фаза выходного сигнала ГУН поворачивается в противоположную сторону и паразитное отклонение фазы ГУН автоматически компенсируется.

В устройстве применена комбинированная автокомпенсация фазовых помех, за счет использования дополнительного управляющего тракта. Он состоит из фильтра ФУ и усилителя УУ. Сигнал управляющего тракта поступает на управляющий вход УФ1. Параметры ФУ могут выбираться произвольно, не зависимо от параметров фильтров системы ФАПЧ. В УФ1 осуществляется дополнительно коррекция фазы выходного сигнала системы ФАПЧ.

Построена структурная модель формирователя сигналов для основных видов воздействий. На основе структурной модели составлены дифференциальные уравнения синтезатора частот и получены их решения в виде передаточных функций. Всего получены выражения для четырех передаточных функций.

Введем следующие обозначения воздействий и параметров блоков, составляющих синтезатор частот: $\epsilon_{\rm II}$, — дестабилизирующее воздействие на опорный генератор; р — оператор Лапласа; $K_{\rm OT}$ — коэффициент передачи опорного тракта блока компенсации помехи ЦВС ; $K_{\rm II}$ — коэффициент передачи информационного тракта блока компенсации помехи ЦВС ; $K_{\rm II}$ — коэффициент передачи ЦВС; $n_{\rm y}$ — коэффициент передачи усилителя тракта управления; $n_{\rm a}$ — коэффициент передачи усилителя тракта компенсации; $M_{\rm y}(p)$ — передаточная функция фильтра тракта управления; M(p) — передаточная функция фильтра системы ФАПЧ; $M_{\rm a}(p)$ — передаточная функция фильтра блока компенсации помехи ЦВС; $K_{\rm g}$ — коэффициент передачи управляемого фазовращателя; $K_{\rm r}$ — передаточная функция ГУН; $K_{\epsilon_{\rm II}}$ — коэффициент передачи воздействия помехи на ЦВС; ϕ — отклонение фазы выходного сигнала синтезатора.

Так, для дестабилизирующего воздействия на ЦВС передаточная функция принимает вид

$$\begin{split} & \qquad \qquad H_{\epsilon_{\mathfrak{U}}\phi} = \\ & = \frac{-K_{\epsilon\mathfrak{U}} \bigg[K_{\mathfrak{I}} M(p) \frac{K_{r}}{p} - K_{{}_{\mathsf{UT}}} \cdot \big(\frac{N_{a}}{K_{y}} M_{a}(p) (1 + N_{y} M_{y}(p) \big]}{1 + K_{\mathfrak{U}} K_{\mathfrak{I}} M(p) \frac{K_{r}}{p} + M_{y}(p) \cdot N_{y} - \big(K_{{}_{\mathsf{OT}}} - K_{\mathfrak{U}} K_{{}_{\mathsf{UT}}} \big) \frac{N_{a}}{K_{y}} \cdot M_{a}(p) \big(1 + M_{y}(p) \cdot N_{y} \big)}. \end{split}$$

где $N_y = K_{\text{д}} n_y K_y$ - коэффициент регулирования тракта управления, $N_a = K_{\text{д}} n_a K_y$ - коэффициент регулирования блока компенсации помехи ЦВС, $\tau = \frac{1}{K_{\text{д}} K_{\text{r}} K_{\text{Ц}}}$ - постоянная времени системы ФАПЧ.

Передаточные функции позволяют проводить исследования синтезатора частот подстановкой конкретных параметров и характеристик составляющих звеньев. А также оптимизировать параметры составляющих звеньев для конкретных видов дестабилизирующих воздействий.

Данная работа подготовлена при поддержке стипендии Президента Российской Федерации СП-4829.2021.3.

Литература

1. Васильев Г.С., Курилов И.А., Харчук С.М. Моделирование нелинейного автокомпенсатора фазовых искажений ЦАП прямого цифрового синтезатора частот // Радиотехнические и телекоммуникационные системы. №2, 2014. — С. 30-38.